

APELLIDO Y NOMBRE:	NOTA:
	REG. N°:

1.	Dados dos conjuntos A y B en el mismo universo, se sabe que $A \cap B' = \emptyset$ Marcar, si hubiere, la(s) expresiones verdaderas: (a) $A \Delta B = A \setminus B$ (b) $ A \leq B $ (c) $A \cup B = B$ (d) $ A \cup B = A + B $
2.	Marcar, si hubiere, la(s) expresiones verdaderas: (a) $\sum_{i=0}^n 2^i = 2^{n+1} - 1$ (b) $\sum_{i=0}^{n+1} 2^i = 2^{n+1}$ (c) $\sum_{i=1}^n 2^{i-1} = 2^n - 1$ (d) $\sum_{i=1}^{n+1} 2^i = \frac{2n}{2n-1}$
3.	Marcar, si hubiere, la(s) expresiones verdaderas: (a) Si $14 \nmid a$ entonces $7 \nmid a$. (b) Si $15 \mid a$, entonces $3 \mid a$. (c) Si $2 \mid a$ ó $7 \mid a$, entonces $14 \mid a$. (d) Si $3 \nmid a$, entonces $6 \nmid a$. (e) Si $a + b$ es par entonces a es par ó b es par. (f) Si $a \mid b + c$ entonces $a \mid b$ ó $a \mid c$. (g) Si $a \mid a + b$ entonces $a \mid b$. (h) Si $a \mid b \cdot c$ entonces $a \mid b$ ó $a \mid c$.
4.	Dados $a, b \in \mathbb{Z}$, si $[a, b] = a \cdot b$ podemos afirmar: (Marcar la(s) opción(es) correctas). (a) $(a, b) = 1$ (b) $(a^3, b^2 + a) = 1$ (c) $a, b > 0$ (d) ninguno.
5.	Marcar, si hubiere, la(s) expresiones verdaderas: (a) $-\sqrt{2} - \sqrt{2}i = e^{i\pi/4}$ (c) $-3 \operatorname{cis} \pi = (-3, 0)$ (b) $2\frac{7}{4}\pi \cdot 3\frac{4}{3}\pi = 6\frac{13}{12}\pi$ (d) $5(\operatorname{sen} \pi/3 - i \operatorname{sen} \pi/6) = 5 \operatorname{cis} 11\pi/6$

6.	Dados dos polinomios $\mathbf{f}$ y $\mathbf{g}$ definidos por $\mathbf{f} = 3x^4 - 9x^2 - 12, \quad \mathbf{g} = 6x^4 - 90x^2 - 96$ Marcar, si hubiere, la(s) expresiones verdaderas: (a) $(\mathbf{f}, \mathbf{g}) = 3(x^2 + 1)$ (c) $[\mathbf{f}, \mathbf{g}] = 18(x^2 + 1)(x^2 - 4)(x^2 - 16)$ (b) $(\mathbf{f}, \mathbf{g}) = (x - i) \cdot (x + i)$ (d) $[\mathbf{f}, \mathbf{g}] = x^6 + 44x^4 - 19x^2 + 64$
7.	Sea la matriz $A = \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & j \end{pmatrix}$. Sabiendo que $A = 5$ decidir la veracidad de las siguientes afirmaciones: (a) $\left \begin{pmatrix} a & d & g \\ c & f & j \\ b & e & h \end{pmatrix} \right = -5$ (c) $\left \begin{pmatrix} a^2 & 2ab & ac \\ g & 2h & j \\ d & 2e & f \end{pmatrix} \right = 10a$ (e) $\left \begin{pmatrix} a+b & b-3c & 4c \\ d+e & e-3f & 4f \\ g+h & h-3j & 4j \end{pmatrix} \right = 20$ (b) $\left \begin{pmatrix} a^2 & b^2 & c^2 \\ d^2 & e^2 & f^2 \\ g^2 & h^2 & j^2 \end{pmatrix} \right = 25$ (d) $\left \begin{pmatrix} 5a & 5b & 5c \\ 5d & 5e & 5f \\ 5g & 5h & 5j \end{pmatrix} \right = 5^4$ (f) $\left \begin{pmatrix} a+d & b+e & c+f \\ a+g & b+h & c+j \\ a & b & c \end{pmatrix} \right = 5$
8.	Dada la ecuación del plano $\pi : 2x - y = 3$ Marcar, si hubiere, la(s) ecuaciones que representan a la única recta L perpendicular a π que pasa por $(1, 1, 1)$: (a) $L : x + y = 2$ (c) $\begin{cases} x + 2y = 3 \\ -3x - 6y + 2z + 7 = 0 \end{cases}$ (b) $L : \begin{cases} x = 3 + 2\mu \\ y = -\mu, \quad \mu \in \mathbb{R} \\ z = 1 \end{cases}$ (d) $\frac{x-1}{2} = \frac{y-1}{-1} = z-1$
9.	Dado el $\mathbb{R}$-espacio vectorial $M_2[\mathbb{R}]$, elegir, si hubiere, lo(s) subconjunto(s) que conforman subespacio(s): (a) $A = \{A \in M_2[\mathbb{R}] : a_{11} + a_{21} = 0\}$ (c) $C = \{A \in M_2[\mathbb{R}] : a_{11} + a_{21} = 3a_{22}\}$ (b) $B = \{A \in M_2[\mathbb{R}] : A = 0\}$ (d) $D = \{A \in M_2[\mathbb{R}] : a_{11}^2 = a_{21}\}$

10.	Sean las bases $\mathcal{B}' = \{(1, -1), (2, 3)\}$ asociada al sistema $OX'Y'$, $\mathcal{B}'' = \{(0, -1), (1, 0)\}$ asociada al sistema $OX''Y''$, el punto $P = (3, 2)$ y la recta $L : -x + 5y - 1 = 0$ expresados en la base canónica, $P' = \langle -2, 2 \rangle$ y $L'' : x'' - y'' + 4 = 0$ expresados respectivamente en las bases $\mathcal{B}'$ y $\mathcal{B}''$. Marcar, si hubiere, la(s) expresiones verdaderas: (a) $[P]_{\mathcal{B}'} = \langle 1, 1 \rangle$ (c) $[L'']_{\mathcal{B}'} : x' + y' = 0$ (b) $[P']_{\mathcal{B}''} = \langle 8, -2 \rangle$ (d) $[L]_{\mathcal{B}'} : -6x' + 13y' = 1$
11.	Asociar a cada transformación lineal $T_i : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ y base adecuadamente elegida, su matriz correspondiente: (a) T_a: Proyección sobre la recta L en dirección de la recta L', considerando la base $\mathcal{B} = \{\vec{d}_L, \vec{d}_{L'}, \vec{v}\}$, donde $\vec{v}$ es un vector en el plano perpendicular a L' que pasa por el origen. (b) T_b: Rotación sobre el eje dado por la recta L, en un ángulo α, en sentido positivo, considerando la base $\mathcal{B} = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{d}_L\}$, donde $\vec{v}_1, \vec{v}_2$ son dos vectores perpendiculares en π, el plano perpendicular a L que pasa por el origen. (c) T_c: Proyección sobre el plano π en dirección de la recta L', considerando la base $\mathcal{B} = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{d}_{L'}\}$, donde $\vec{v}_1, \vec{v}_2$ son dos vectores L.I. en π. (d) T_d: Simetría ortogonal respecto de la recta L, considerando la base $\mathcal{B} = \{\vec{d}_L, \vec{v}_1, \vec{v}_2\}$, donde $\vec{v}_1, \vec{v}_2$ son dos vectores perpendiculares en π, el plano perpendicular a L que pasa por el origen. 1. $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$ 2. $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ 3. $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ 4. $\begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha & 0 \\ \sin \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$
12.	T es una transformación lineal que satisface $T((0, 2, 4)) = (0, 1, 2)$, $T((3, 3, 3)) = (1, 1, 1)$ y $T((0, 0, 1)) = (0, 0, 0)$ Marcar, si hubiere, la(s) expresiones verdaderas: (a) Existe una base en que la transformación tiene forma diagonal. (b) $(0, 1, 2)$, $(1, 1, 1)$ y $(0, 0, 1)$ son autovectores de la transformación. (c) T es TLS. (d) $T((3, 5, 8)) = (1, 2, 3)$